

HIGIDURA (1) ARIKETEN EBAZPENAK (1-19)

HIGIDURA (1) ARIKETEN EBAZPENAK (1-8)

1.- Hurrengo grafikoan:

a) Marraztu eta idatzi A eta B puntuen posizio bektoreak. $\vec{r} = x\vec{i} + y\vec{j} \rightarrow$ puntua (x,y)

b) Zer informazio ateratzen dugu posizio bektoreetatik?

Erreferentzia sistematik $(0,0)$, ibilbidearen punturainako bektorea da \rightarrow Puntuaren posizioa erreferentzia sistemarekiko.

c) Kalkulatu A eta B posizio bektoreen moduluak.

$$\vec{r}_A = 2\vec{i} + 8\vec{j} \quad \|\vec{r}_A\| = \sqrt{2^2 + 8^2} \hat{=} 8'25\text{m}$$

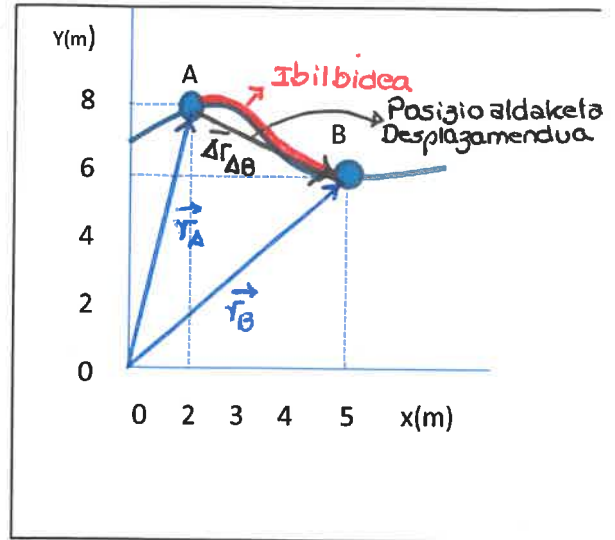
$$\vec{r}_B = 5\vec{i} + 6\vec{j} \quad \|\vec{r}_B\| = \sqrt{5^2 + 6^2} = 7'81\text{m}$$

d) Zer informazio ateratzen dugu posizio bektoreen moduletatik?

Erreferentzia sistematik $(0,0)$ punturaino dagoen distantzia zuzena \rightarrow puntuaren jatorrirainoko distantzia zuzena.

e) Zein da A-tik B-ra higikaria egindako ibilbidea?. Marraztu

Ibilbidea jarraitutako bidea A-tik B-ra.



2.- Higikari baten higiduraren ekuazioa, hurrengoa da:

$$\vec{r}(t) = (2t+3)\vec{i} + t^2\vec{j} \quad (\text{m})$$

a) Higikariaren posizio bektoreak $t=0\text{s}$; $t=1\text{s}$; $t=2\text{s}$ eta $t=3\text{s}$ aldiunetan.

b) Kalkula ezazu higikaritik koordinatuen jatorrirako distantzia $t=3\text{s}$ denean.

c) Kalkulatu desplazamendu bektorea eta horren moduluak $t=2\text{s}$ eta $t=3\text{s}$ aldiuneeen artean.

a)

$$\vec{r}_0 = 3\vec{i} \quad (\text{m})$$

$$\vec{r}_1 = 5\vec{i} + 1\vec{j} \quad (\text{m})$$

$$\vec{r}_2 = 7\vec{i} + 4\vec{j} \quad (\text{m})$$

$$\vec{r}_3 = 9\vec{i} + 9\vec{j} \quad (\text{m})$$

b) $\|\vec{r}_3\| = \sqrt{9^2 + 9^2} = 12,7\text{m}$
 $\hookrightarrow \vec{r}_3 = 9\vec{i} + 9\vec{j} \quad (\text{m})$

c) $\Delta\vec{r}_{2,3} = \vec{r}_3 - \vec{r}_2 = 2\vec{i} + 5\vec{j} \quad (\text{m})$
 $\|\Delta\vec{r}_{2,3}\| = \sqrt{2^2 + 5^2} = 5,4\text{m}$

d) Ekuazio parametrikokoak
 $x = 2t + 3$
 $y = t^2$
 Higiduraren ekuazioaren osagaiak denboraren funtzioan.
 $t = \frac{x-3}{2} \rightarrow$ lehenengo ekuaziotik
 $y = \frac{(x-3)^2}{2^2} = \frac{x^2 + 9 - 6x}{4} \rightarrow$ bigarren ekuazioan t ordezkatu
 $y = 0,25x^2 - 1,5x + 2,25$ parabola bat da ibilbidea

Ibilbidian buruz informazioarik ez dugu ematen.

3.- Higikari baten higiduraren ekuazioa, hurrengoa da: $\vec{r}(t) = 2t^2\vec{i} + t\vec{j}$ (m)

- Kalkulatu aldiuneko abiadura-bektorea.
- Kalkulatu aldiuneko abiadura-bektorea $t=3s$ -an.
- Abiadura bektorea eta bere modula 2. segundotan.

$$\begin{aligned}
 \text{a) } \vec{v} &= \frac{d\vec{r}}{dt} = \underbrace{4t}_{v_x} \vec{i} + \underbrace{1}_{v_y} \vec{j} \text{ (m/s)} \\
 \text{b) } \vec{v}_3 &= 4 \cdot 3 \vec{i} + 1 \vec{j} = 12\vec{i} + 1\vec{j} \text{ (m/s)} \\
 \text{c) } \vec{v}_2 &= 4 \cdot 2 \vec{i} + 1 \vec{j} = 8\vec{i} + 1\vec{j} \text{ (m/s)} \\
 |\vec{v}_2| &= \sqrt{8^2 + 1^2} = 8.1 \text{ m/s}
 \end{aligned}$$

4.- Higikariaren aldiuneko abiadura-bektorea hurrengoa da: $\vec{v}(t) = (2t-1)\vec{i} + 2\vec{j}$ (m/s)

- Kalkulatu batez besteko azelerazio 0s-2s-ren artean.
- Kalkulatu aldiuneko azelerazioaren bektorea eta modula, $t=2s$ -an.

$$\begin{aligned}
 \text{a) } \left. \begin{aligned} \vec{v}_0 &= -1\vec{i} + 2\vec{j} \\ \vec{v}_2 &= 3\vec{i} + 2\vec{j} \end{aligned} \right\} \Delta \vec{v}_{0-2} = \vec{v}_2 - \vec{v}_0 = 4\vec{i} + 0\vec{j} \text{ m/s} \\
 \vec{a}_m &= \frac{\Delta \vec{v}_{0-2}}{\Delta t_{0-2}} = \frac{4\vec{i}}{2} = 2\vec{i} \text{ (m/s}^2) \rightarrow |\vec{a}_m| = 2 \text{ m/s}^2 = \text{kta.} \\
 \text{b) } \vec{a}_2 &= \frac{d\vec{v}}{dt} = 2\vec{i} \rightarrow |\vec{a}_2| = 2 \frac{\text{m}}{\text{s}^2} = \text{kta.}
 \end{aligned}$$

5.- Higikari baten higiduraren ekuazioa hurrengoa da: $\vec{r}(t) = 2t^2\vec{i} + t\vec{j}$ (m)

- Kalkulatu batez besteko azelerazio 0s-2s-ren artean.
- Kalkulatu aldiuneko azelerazioaren bektorea eta modula, $t=2s$ -an.

a) Aldiuneko abiaduraren bektorea behar dugu:

$$\begin{aligned}
 \vec{v} = \frac{d\vec{r}}{dt} &= 4t\vec{i} + 1\vec{j} \text{ (m/s)} \\
 \left. \begin{aligned} \vec{v}_0 &= 1\vec{j} \\ \vec{v}_2 &= 8\vec{i} + 1\vec{j} \end{aligned} \right\} \Rightarrow \vec{a}_{m0-2} = \frac{\Delta \vec{v}_{0-2}}{\Delta t} = \frac{\vec{v}_2 - \vec{v}_0}{2-0} = \frac{(8\vec{i} + 1\vec{j}) - 1\vec{j}}{2} = \\
 &\bullet \vec{a}_{m0-2} = 4\vec{i} \text{ m/s}^2
 \end{aligned}$$

b) Aldiuneko azelerazioaren bektorea behar dugu:

$$\begin{aligned}
 \vec{a} = \frac{d\vec{v}}{dt} &= 4\vec{i} \rightarrow E_3 \text{ dago denbarraren menpe, edozein aldiunetan berdina da.} \\
 \bullet \vec{a}_2 &= 4\vec{i} \rightarrow a_2 = 4 \text{ m/s}^2
 \end{aligned}$$

6.- Ziklista bat 25m-ko erradio pista zirkular batean dabil. Pausagunetik abiatu bada eta abiaduraren modulua denbora pasa ahala handitzen doa hurrengo ekuazioaren arabera:

$$v(t) = \frac{1}{2} t \quad (\text{m/s}).$$

- Kalkulatu azelerazio tangenziala.
- Higidura hasi eta 18s geroago duen azelerazio-normala
- Higidura hasi eta 18s geroago duen azelerazio-bektorearen modulua.

• Moduloa • Bektorea

$$a_t = \frac{dv}{dt} = \frac{1}{2} = 0.5 \text{ m/s}^2 \rightarrow \vec{a}_t = 0.5 \vec{u}_t \quad a_t > 0 \text{ azeleratua}$$

(m/s²)

$$b) \quad a_N = \frac{v^2}{R} = \frac{9^2}{25} = 3.2 \text{ m/s}^2 \rightarrow \vec{a}_{N,18} = 3.2 \vec{u}_N \quad \text{m/s}^2$$

$$v_{18} = 0.5 \cdot 18 = 9 \text{ m/s}$$

$$c) \quad \vec{a}_{18} = \vec{a}_{t,18} + \vec{a}_{N,18} = 0.5 \vec{u}_t + 3.2 \vec{u}_N \rightarrow \text{osagai intrintsekoen}$$

↳ keta ↓ juntzioan.

$$\vec{a} = a_t \vec{u}_t + a_N \vec{u}_N \quad (\text{m/s}^2)$$

$$|\vec{a}_{18}| = \sqrt{0.5^2 + 3.2^2} = 3.2 \text{ m/s}^2$$

7.- Higidura bat 50m erradioko ibilbide zirkularretik higitzen ari da 10m/s-ko abiadura konstantearekin. Kalkulatu:

- Azelerazioaren osagai intrintsekoak
- Aldiuneko azelerazio-bektorearen modulua.

$$\vec{a} = a_t \vec{u}_t + a_N \vec{u}_N \quad \left\{ \begin{array}{l} a_t = \frac{d|\vec{v}|}{dt} \\ a_N = v^2/R \end{array} \right.$$

$$a) \quad |\vec{v}| = k t a \rightarrow \vec{a}_t = 0$$

$$a_N = \frac{v^2}{R} = \frac{10^2}{50} = 2 \text{ m/s}^2 \rightarrow \vec{a}_N = 2 \vec{u}_N$$

$$b) \quad \vec{a} = 2 \vec{u}_N \quad \frac{\text{m}}{\text{s}^2} \rightarrow |\vec{a}| = 2 \text{ m/s}^2$$

8.- Lerro zuzenean dabilen higikari baten abiadura: $\vec{v}(t) = (t^2 - 3) \vec{i}$

- a) Kalkulatu 0s-3s-aldiuneeen arteko batez besteko azelerazio-bektorea eta horren modulua
 b) $t=1s$ aldiuneko azelerazio-bektorea eta horren modulua
 c) Azelerazioaren osagai intrintsekoak.

$$\begin{aligned}
 a) \quad \vec{v}_1 &= -2\vec{i} \quad (m/s) \\
 \vec{v}_3 &= 6\vec{i} \quad (m/s) \\
 \Delta t &= 3s
 \end{aligned}
 \quad
 \begin{aligned}
 \vec{a}_{m_{1-3}} &= \frac{\Delta \vec{v}_{1-3}}{\Delta t_{1-3}} = \frac{\vec{v}_3 - \vec{v}_1}{3} = \frac{8\vec{i}}{3} = 4\vec{i} \quad (m/s^2) \\
 |\vec{a}_{m_{1-3}}| &= 4 m/s^2
 \end{aligned}$$

$$b) \quad \vec{a} = \frac{d\vec{v}}{dt} = 2t\vec{i} \xrightarrow{t=1s} \vec{a} = 2\vec{i} \rightarrow |\vec{a}| = 2 m/s^2$$

c) Ibilbidea zuzua $a_N = 0$

$$|\vec{v}(t)| = \sqrt{(t^2 - 3)^2} = t^2 - 3 \quad \left(\frac{m}{s}\right)$$

\hookrightarrow aldiuneko abiaduraren bektorearen modulua.

$$\vec{a} = a_t \vec{u}_t = 2t \vec{u}_t$$

$$\hookrightarrow \frac{dv}{dt} = \frac{d(t^2 - 3)}{dt} = 2t \quad (m/s^2)$$